

Инструкция по установке подсистемы директивного управления транспортными потоками модуля координированного управления движением SmartArea

Москва

Содержание

- <u>1.</u> 2
- <u>2.</u> з
- 3. Ошибка! Закладка не определена.
 - <u>3.1.</u> 4
 - 3.2. Ошибка! Закладка не определена.
 - 3.3. Ошибка! Закладка не определена.4
- 4. Ошибка! Закладка не определена.5

1. Требования к аппаратному и программному обеспечению

1. Требования к аппаратному обеспечению:

- Объем оперативной памяти не менее 4 Гб.
- 2. Требования к программному обеспечению:
- Ubuntu Linux не ниже 16.04.6 LTS.
- ACУДД SmartTraffic
- Docker

2. Скачивание и загрузка образа

Для скачивания дистрибутива необходимо в адресной строке браузера указать адрес, по которому располагается дистрибутив программного обеспечения.

В открывшемся окне нажать на кнопку «Скачать» или «Скачать asudd-macro.tar.gz (36.9 MB)»

Скачанный образ необходимо распаковать и загрузить в docker:

docker load --input asudd-macro.tar

3. Установка модуля (backend)

3.1. Изменение конфигурационного файла config.yaml

Конфигурационный файл лежит в api/environment/config.yaml

Необходимо указать параметры подключения контейнера:

macro:		
host: 127.0.0.1		
port: host_port		
adaptiveControl:		
enabled: true		
logging: true		
maxErrorCount:	5	

Где host_port порт хост-машины

3.2. Создание файла для логов

Для логгирования адаптивного управления понадобится создать файл:

touch api/server/logs/adaptive_control.log

3.3. Создание контейнера

Выполните следующую команду:

```
docker create \
--name <container_name> \
-p <host_port>:5000
asudd-macro:version
```

Где:

- asudd-macro:version ИМЯ образа
- host_port указанный в конфиге порт
- container_name имя, по которому будем обращаться к контейнеру

4. Запуск модуля

Для запуска/отключения контейнера используются команды:

docker start <container name/id>

docker stop <container name/id>

Шаги:

- 1. Запустить АСУДД SmartTraffic
- 2. Запустить контейнер